



Cable de conexión para robot Sumflex® Mechatronic Para controladores de robots R30iA / R30iB de FANUC

Cables de conexión confeccionados para robots y ejes de recorrido para robots industriales FANUC

Como fabricante y confectionista de cables especializado, SUMCAB ofrece una solución integral, reduciendo así los plazos de ejecución y el número de proveedores. Como novedad, en la gama de productos Sumflex® Mechatronic se ha incluido el «cable de conexión para robot».

Especialmente diseñado para la transmisión de la potencia del motor y las señales de control para un suministro fiable de los servomotores de 6 ejes de movimiento de los robots industriales FANUC.

La gama de cables de conexión para robots incluye un exhaustivo programa de cableado con cables confeccionados elaborados según los estándares del fabricante original.

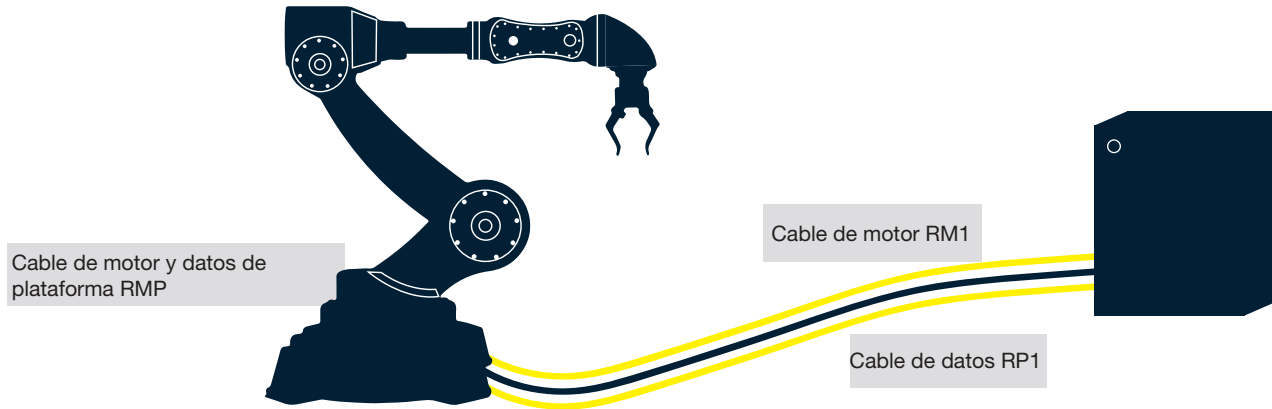
Los tipos de cables disponibles se ajustan a las exigencias de calidad, los requisitos de aprobación y de conformidad siguiendo los estándares de FANUC. Todos los componentes se someten a exhaustivos controles de calidad y pruebas funcionales. Previa solicitud, puede disponer de la documentación relativa a nuestros estándares de calidad.

Además de para las instalaciones estáticas convencionales en la canaleta para cables, los cables de conexión para robots también son aptos para usarse en la cadena de arrastre del eje de recorrido del robot. De forma complementaria, también hay disponibles otros cables de conexión y de control confeccionados para el servomotor de 7 ejes individuales

Datos técnicos	RM1 RP1 M20i RMP (= híbrido de RP1 + M20i)
Tensión nominal:	450V (RM1, M20i, RP1: 0,75 mm ²) 300 V (RP1: 0,25 mm ²)
Tensión de prueba:	2,5 kV (cable / cable) 1,5 kV (cable / blindaje) (RM1, M20i, RP1: 0,75 mm ²) 1,5 kV (cable / cable) 1,0 kV (cable / blindaje) (RP1: 0,25 mm ²)
Resist. del cable (Ω/km a 20 °C):	Máx. 9,5 (RM1, M20i) Máx. 26 (RP1: 0,75 mm ²) Máx. 79 (RP1: 0,25 mm ²)
Radio de flexión mínimo:	5 x D (ideal 10 x D)
Rango de temperatura:	de -40 °C hasta +80 °C
Resist. al aceite:	Resist. al aceite (conforme a UL 758 y EN 50363-10-2)
Resist. al calor:	Resist. al calor (conforme a UL 94 Clasificación V-2)
El cable no contiene silicona ni sustancias perturbadoras de la humectación de la pintura	

Estructura	RM1 RP1 M20i RMP (= híbrido de RP1 + M20i)
Conductor:	Hilo flexible de cables de cobre desnudos (conforme a DIN VDE 0295 IEC 60228 Clase 6)
Aislamiento:	TPE
Funda exterior:	PUR mate (superficie rugosa, de poca adhesión), sin halógenos y piroretardante
Color exterior de funda:	Negro
Diámetro ext. del cable:	26 ± 0,5 mm (RM1) 20,1 ± 0,8 mm (RP1) 17,5 ± 0,5 mm (M20i)

Cables de conexión para robot para controladores de robots R30iA / R30iB de FANUC



Denominación de conexión	N.º de artículo 7 m	N.º de artículo 15 m	N.º de artículo 25 m	N.º de artículo 35 m	N.º de artículo 50 m
Cable de motor RM1	81.404.060.120.007	81.404.060.120.015	81.404.060.120.025	81.404.060.120.035	81.404.060.120.050
Cable de datos RP1	81.404.060.220.007	81.404.060.220.015	81.404.060.220.025	81.404.060.220.035	81.404.060.220.050
Cable de motor y datos de plataforma RMP	81.404.060.320.007	81.404.060.320.015	81.404.060.320.025	81.404.060.320.035	81.404.060.320.050
PE 16 mm ² *	81.403.000.000.013	81.403.000.000.012	81.403.000.000.015	81.403.000.000.016	81.403.000.000.017

Longitudes especiales previa solicitud

*PE (conexión equipotencial) 16 mm² Cable sencillo amarillo/verde – Ambos lados confeccionados con terminal redondo M8